

## 14. Формула на Лайбница-Нютон. Методи за пресмятане на определени интеграли. Някои геометрични приложения на определения интеграл

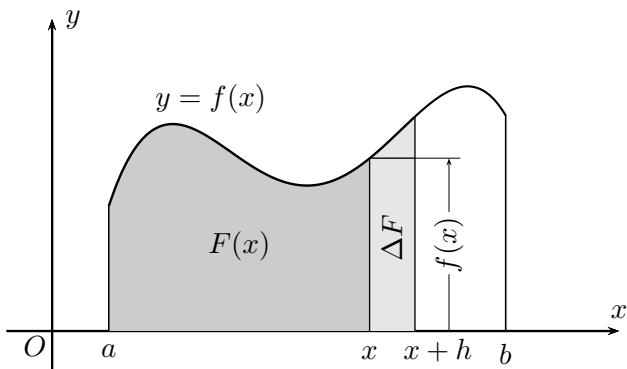
### 14.1. Основна теорема на интегралното смятане.

**14.1.1. Интеграл с променлива горна граница.** Нека функцията  $f(x)$  е интегрируема в интервала  $[a, b]$ . Тогава тя е интегрируема във всеки интервал  $[a, x]$ , съдържащ се в  $[a, b]$ , т. е. при  $a \leq x \leq b$ . Ето защо в интервала  $[a, b]$  може да се определи функцията

$$F(x) = \int_a^x f(t) dt \quad (1)$$

(Тъй като  $x$  е променливата горна граница, сега интеграционната променлива сме означили с  $t$ .)

Функцията  $F(x)$  има проста геометрична интерпретация: ако  $f(x) \geq 0$  в интервала  $[a, b]$ , тя описва изменението на лицето на криволинейния трапец, показан в тъмен цвят на фиг. 14.1, когато точката  $x$  се движи в този интервал. Да намерим скоростта на това изменение, т. е. на производната  $F'(x)$ .



Фиг. 14.1

в този интервал. Да намерим скоростта на това изменение, т. е. на производната  $F'(x)$ .

Нека  $\Delta x = h$  е нарастване на  $x$ . Съгласно определението (1) съответното нарастване  $\Delta F$  на функцията  $F$  е

$$\Delta F = F(x + h) - F(x) = \int_a^{x+h} f(t) dt - \int_a^x f(t) dt = \int_x^{x+h} f(t) dt \quad (2)$$

и геометрично се представя от лицето на криволинейния трапец, показан в светъл цвят на фиг. 4.1. Вижда се, че когато  $h$  е много малко, т. е.  $|h| \ll 1$ , и функцията  $f(x)$  е непрекъсната<sup>1</sup>, лицето на този криволинеен трапец може да се замени с лицето на правоъгълника с височина  $f(x)$  и основа  $h$ , т. е.

$$\Delta F \approx f(x) h \quad \text{при } |h| \ll 1.$$

При това, когато  $h$  става все по-малко, това приближение става все по-точно. (Това заключение следва формално и от (2), ако приемем, че  $f(t) \approx f(x)$  при  $t \in [x, x + h]$ .) Тогава

$$\frac{\Delta F}{\Delta x} = \frac{\Delta F}{h} \approx f(x) \quad \text{при } |h| \ll 1,$$

което става точно равенство при  $\Delta x = h \rightarrow 0$ , т. е.

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta F}{\Delta x} = f(x).$$

<sup>1</sup>Това означава, да напомним, че стойностите на  $f(x)$  се изменят плавно, без скокове, при изменението на  $x$ .

Но тази граница представлява точно производната  $F'(x)$  на функцията  $F(x)$ . Така достигнахме до следната теорема, наречена *основна теорема на интегралното смятане*.

**Теорема 14.1.** *Ако функцията  $f(x)$  е непрекъсната в интервала  $[a, b]$ , то функцията  $F(x)$ , дефинирана с (1), е диференцируема в  $(a, b)$  и*

$$F'(x) = \frac{d}{dx} \int_a^x f(t) dt = f(x). \quad (3)$$

**14.1.2. Формула на Лайбниц-Нютон.** По същество равенството (3) означава, че функцията  $F(x)$  е една примитивна на функцията  $f(x)$ . Следователно всяка непрекъсната функция  $f(x)$  има примитивна – интегралът с променлива горна граница (1) е такава функция.

Както вече знаем, всяка друга примитивна  $\Phi(x)$  на  $f(x)$  се получава от дадена нейна примитивна  $F(x)$  чрез прибавяне на константа  $C$ , т. е.  $\Phi(x) = F(x) + C$ . В частност, ако  $F(x)$  е интегралът (1), имаме

$$\Phi(x) = \int_a^x f(t) dt + C. \quad (4)$$

Но полагайки в това равенство  $x = a$ , ще определим веднага константата  $C$ :

$$\Phi(a) = \int_a^a f(t) dt + C = 0 + C = C,$$

т. е.  $C = \Phi(a)$ . Тогава равенството (4) може да се запише във вида

$$\int_a^x f(t) dt = \Phi(x) - \Phi(a). \quad (5)$$

Полагайки сега в последното равенство  $x = b$ , достигаме до следната важна теорема.

**Теорема 14.2.** *Ако функцията  $f(x)$  е непрекъсната в интервала  $[a, b]$  и  $\Phi(x)$  е коя да е примитивна на  $f$  в този интервал, то е в сила формулата*

$$\int_a^b f(x) dx = \Phi(b) - \Phi(a). \quad (6)$$

Тази формула показва, че определеният интеграл от функцията  $f(x)$  в интервала  $[a, b]$  е равен на глобалното нарастване  $\Phi(b) - \Phi(a)$  в този интервал на примитивна  $\Phi$  на функцията  $f$ . Прието е това нарастване да се означава символично така

$$\Phi(b) - \Phi(a) = \Phi(x) \Big|_a^b. \quad (7)$$

Формулата (6) се нарича *формула на Лайбниц-Нютон*. Тъй като намирането на примитивна  $\Phi$  е въпрос на решаването на неопределения интеграл от функцията  $f$ , формулата на Лайбниц-Нютон свежда пресмятането на определения интеграл от една функция до намирането на неопределенния интеграл от същата функция.

**14.2. Методи за пресмятане на определени интеграли.** Предвид на току-що казананото по-горе, основните методи за пресмятане на определени интеграли са аналогични на тези за неопределени интеграли.

## 14.2.1. Непосредствено приложение на формулата на Лайбниц-Нютон.

**Примери:**

$$1. \quad \int_0^{\pi/2} \cos x \, dx = \sin x \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = \sin \frac{\pi}{2} - \sin 0 = 1 - 0 = 1 .$$

$$2. \quad \int_1^e \frac{dx}{x} = \ln x \Big|_1^e = \ln e - \ln 1 = 1 - 0 = 1 .$$

$$3. \quad \int_{-1}^1 \frac{dx}{1+x^2} = \arctan x \Big|_{-1}^1 = \arctan 1 - \arctan(-1) = \frac{\pi}{4} - \left(-\frac{\pi}{4}\right) = \frac{\pi}{2} .$$

14.2.2. Интегриране чрез смяна на променливата. Този метод се основава на следната теорема.

**Теорема 14.3.** Нека функцията  $f(x)$  е непрекъсната в интервала  $[a, b]$ , а функцията  $x = \varphi(t)$  има непрекъсната производна в интервала  $[\alpha, \beta]$ ,

$$\varphi(\alpha) = a, \quad \varphi(\beta) = b$$

и  $\varphi(t) \in [a, b]$  при  $t \in [\alpha, \beta]$ . Тогава е в сила формулата

$$\int_a^b f(x) \, dx = \int_\alpha^\beta f(\varphi(t)) \varphi'(t) \, dt . \quad (8)$$

**Пример.** Да пресметнем интеграла  $\int_0^3 x \sqrt{1+x} \, dx$ .

Полагаме  $1+x = t^2$ , т. е.  $x = t^2 - 1$ , откъдето  $dx = 2t \, dt$ . Приемайки, че  $t \geq 0$ , имаме  $t = \sqrt{1+x}$  и, полагайки тук  $x = 0$  и  $x = 3$ , получаваме съответно  $\alpha = 1$  и  $\beta = 2$ . Следователно

$$\begin{aligned} \int_0^3 x \sqrt{1+x} \, dx &= \int_1^2 (t^2 - 1)t \cdot 2t \, dt = 2 \int_1^2 (t^4 - t^2) \, dt = 2 \left( \frac{t^5}{5} - \frac{t^3}{3} \right) \Big|_1^2 \\ &= 2 \left[ \left( \frac{32}{5} - \frac{8}{3} \right) - \left( \frac{1}{5} - \frac{1}{3} \right) \right] = 2 \left( \frac{31}{5} - \frac{7}{3} \right) = \frac{116}{15} . \end{aligned}$$

14.2.3. Интегриране по части. Този метод се основава на следната теорема.

**Теорема 14.4.** Ако функциите  $u(x)$  и  $v(x)$  имат непрекъснати производни в интервала  $[a, b]$ , то в сила е формулата

$$\int_a^b u(x)v'(x) \, dx = u(x)v(x) \Big|_a^b - \int_a^b u'(x)v(x) \, dx , \quad (9)$$

Тази формула се нарича *формула за интегриране по части*.

**Пример:**

$$\begin{aligned} \int_0^\pi x \cos x \, dx &= \int_0^\pi x \, d \sin x = x \sin x \Big|_0^\pi - \int_0^\pi \sin x \, dx \\ &= \pi \sin \pi - 0 \sin 0 - (-\cos x) \Big|_0^\pi = 0 - 0 + (\cos \pi - \cos 0) = -1 - 1 = -2 . \end{aligned}$$

### 14.3. Някои геометрични приложения на определения интеграл.

14.3.1. Лице на равнинна фигура. Да разгледаме фигурата  $A_1B_1B_2A_2$ , ограничена от

графиките на функциите  $y = f_1(x)$  и  $y = f_2(x)$ , разглеждани в интервала  $[a, b]$ , и вертикалните прости  $x = a$  и  $x = b$ , вж. фиг. 14.2. Естествено, предполагаме, че  $f_1(x) \leq f_2(x)$  за всяко  $x \in [a, b]$ , което осигурява непресичане на графиките на тези функции. Очевидно лицето  $S$  на тази фигура представлява разликата от лицата на криволинейните трапеци  $abB_2A_2$  и  $abB_1A_1$ . Ето защо

$$S = \int_a^b f_2(x) dx - \int_a^b f_1(x) dx,$$

т. е.

$$S = \int_a^b [f_2(x) - f_1(x)] dx. \quad (10)$$

### 14.3.2. Дължина на равнинна крива.

Нека кривата  $\widehat{AB}$  е графиката на функцията  $y = f(x)$ , разглеждана в интервала  $[a, b]$ , вж. Фиг. 3. Оказва се, че ако функцията  $y = f(x)$  има непрекъсната производна в интервала  $[a, b]$ , то за дължината  $L$  на кривата  $\widehat{AB}$  е в сила формулата

$$L = \int_a^b \sqrt{1 + f'^2(x)} dx. \quad (11)$$

Основната идея за извеждане на тази формула се състои в заменяне на кривата  $\widehat{AB}$  с начупена линия, чиито участъци са отсечки с безкрайно малки дължини, т. е. с дължини, клонящи към нула.

14.3.3. Обем на ротационно тяло и лице на ротационна повърхнина. Нека кривата  $\widehat{AB}$  е графиката на функцията  $y = f(x)$ , разглеждана в интервала  $[a, b]$ , а  $abBA$  е съответният ѝ криволинеен трапец. Ако завъртим тази крива и този криволинеен трапец около абцисната ос  $Ox$ , ще се опишат съответно една повърхнина и едно тяло, наречени ротационни, вж. Фиг. 4.

Може да се докаже, че обемът  $V$  на ротационното тяло се дава с формулата

$$V = \pi \int_a^b f^2(x) dx, \quad (12)$$

основната идея за извод на която се състои в заменянето на тялото със система от безкрайно тънки кръгови цилиндри с ос на симетрия оста  $Ox$ , вж. Фиг. 4.

Аналогично, заменяйки ротационната повърхнина със система от безкрайно тънки конични повърхнини, се достига до следната формула за нейното лице:

$$S = 2\pi \int_a^b f(x) \sqrt{1 + f'^2(x)} dx, \quad (13)$$

ако функцията  $y = f(x)$  има непрекъсната производна в интервала  $[a, b]$ , вж. Фиг. 5.

